

Arduinoを使った動くプラモデルロボット

目標

Arduinoやモータを使ってプラモデルを2足歩行させる。

企画を通して、ロボットの動作原理を学び、自分なりの動くプラモデルを実現し、将来的な研究や開発に繋がる経験にしたいと考えている。

